

$$E_n = \sum_m e_n^2(m) \dots \text{energija rezidualnog signala}$$

Da li je moguće ući  $E_n$  na osnovu prediktora  $\alpha_1 \dots \alpha_p$  ? (predviđanje pog.)

vešt. sust. jedin.

$$E_n = \Phi_n(\varphi, \phi) - \sum_{i=1}^p \alpha_i \Phi_n(\phi_i)$$

da post. učinak predikcije

može  $\Phi_n(\phi_i) \neq 0$

⇒ signal mora biti obuhvaćen spektrom

$$\Phi_n(i, k) = \sum_m s_n(m-i) s_n(m-k)$$

za  $i = k - \phi$

$$\Phi_n(\phi, \phi) = \sum_m s_n^2(m) \dots \text{energija ulaznog signala.}$$

Izraz koji određuje opt. yj.

$$\sum_{k=1}^P \alpha_k \Phi_n(i, k) = \Phi_n(i, \emptyset) \dots \text{ za } i=1, 2, \dots, P$$

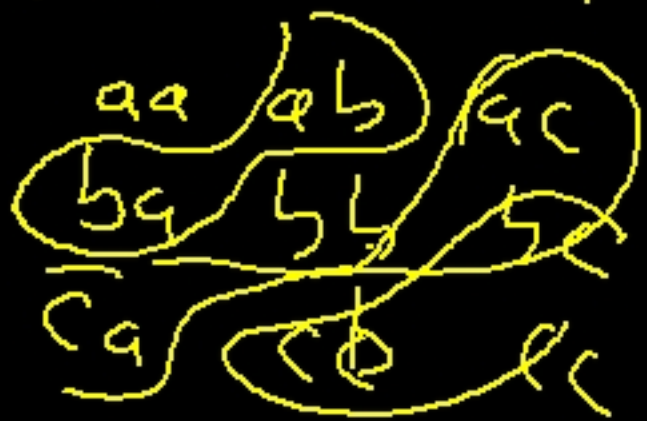
$$\begin{aligned} E_n &= \sum_m e_n^2(m) = \sum_m (s_n(m) - \tilde{s}_n(m))^2 = \sum_m \left( s_n(m) - \sum_{k=1}^P \alpha_k s_n(m-k) \right)^2 \\ &= \sum_m s_n^2(m) - 2 \sum_{k=1}^P \alpha_k \sum_m s_n(m) s_n(m-k) + \sum_m \left( \sum_{k=1}^P \alpha_k s_n(m-k) \right)^2 \end{aligned}$$

$$\sum_m \left( \sum_{k=1}^P \alpha_k s_n(m-k) \right)^2 = (\alpha_1 s_n(m-1) \dots \alpha_p s_n(m-p))^2$$

$$\Phi_n(\emptyset, k) = \Phi_n(k, \emptyset)$$

$$(a+b+c)^2 = a \cdot a + b \cdot b + c \cdot c + 2a \cdot b + 2a \cdot c + 2b \cdot c =$$

$$= (2a \cdot a + 2b \cdot b + 2c \cdot c + 2ab + 2ac + 2bc) - a \cdot a - b \cdot b - c \cdot c$$



$$\left( \sum_{i=1}^P a_i \right)^2 =$$

$$\sum_{i=1}^P \sum_{j=1}^P a_i a_j$$

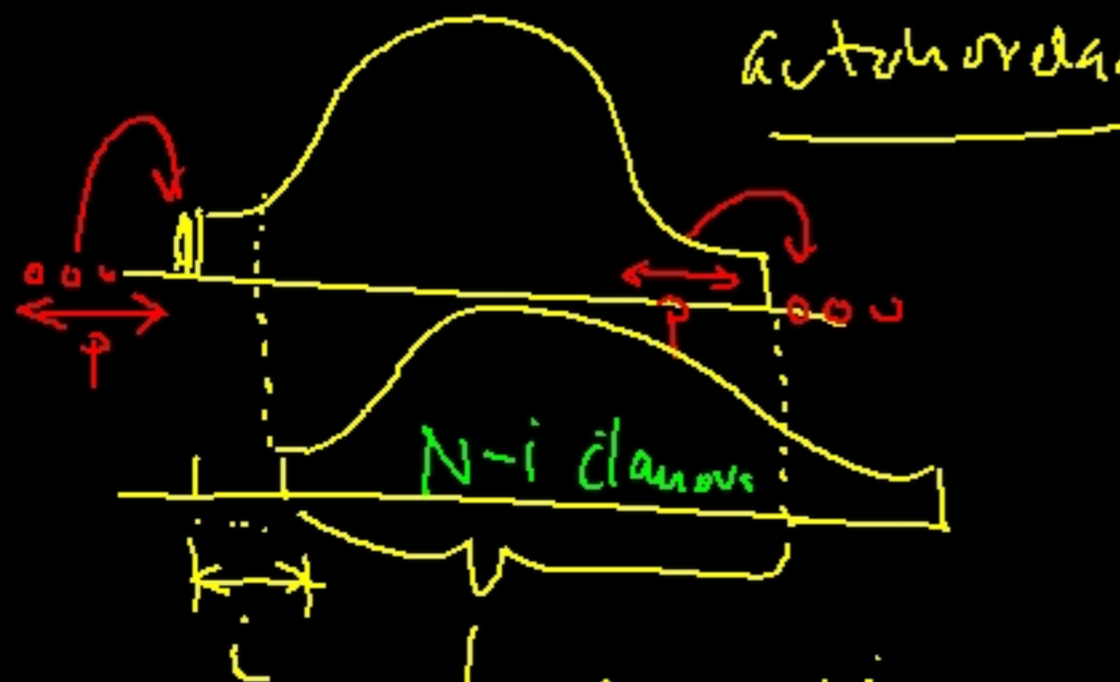
Spec. u slučaju autokor. post.

$$\Phi_u(i, k) = R_u(|i-k|)$$

$$\bar{E}_u = \Phi_u(0, 0) - \sum_{i=1}^p \alpha_i \Phi_u(i, 0)$$

$$\bar{E}_u = R(0) - \sum_{i=1}^p \alpha_i R(i)$$

za metode  
autokorelacije



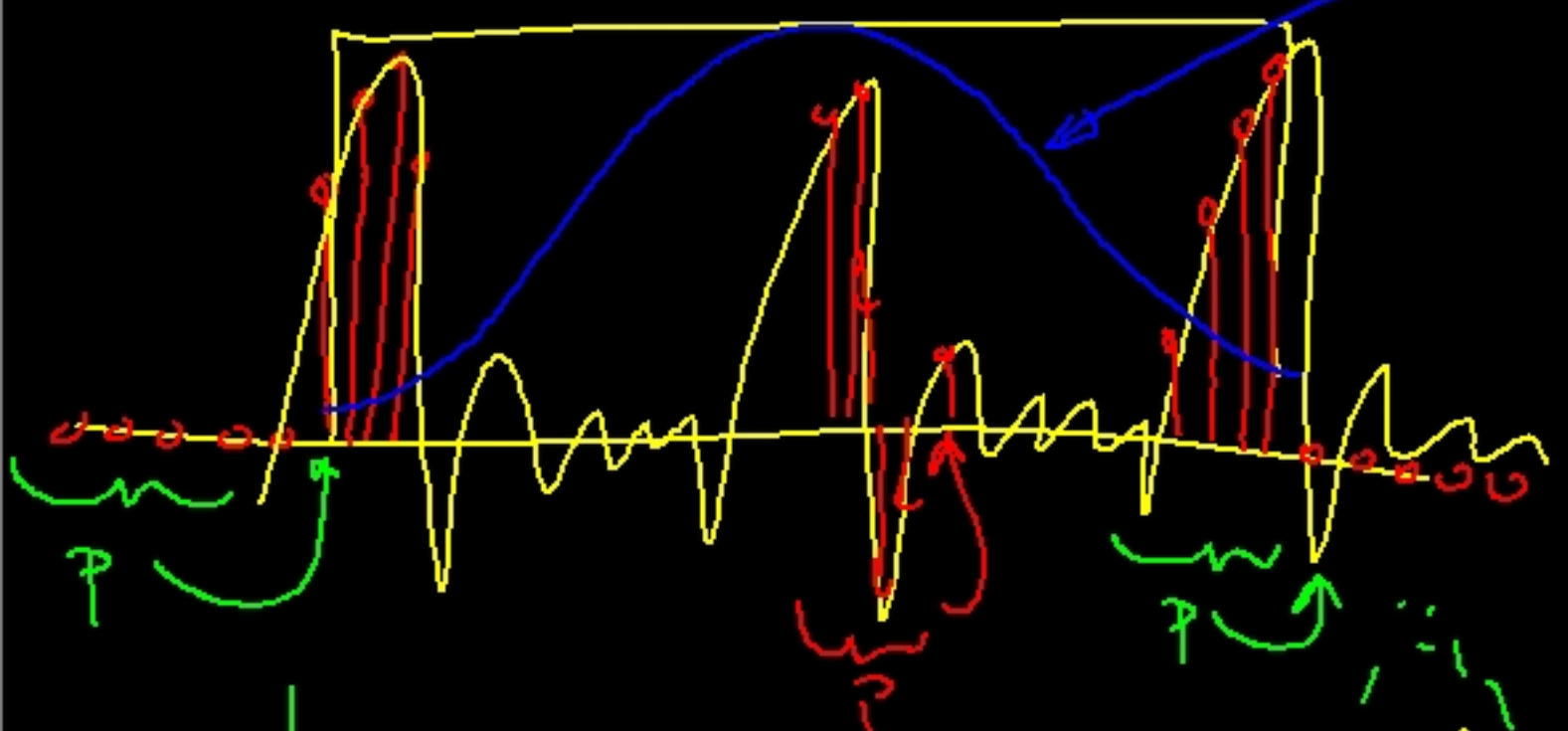
↳ Samo ovi  
užorci sudjeluju  
u izračunavanju  
 $R(i)$

za metode  
kovarijance

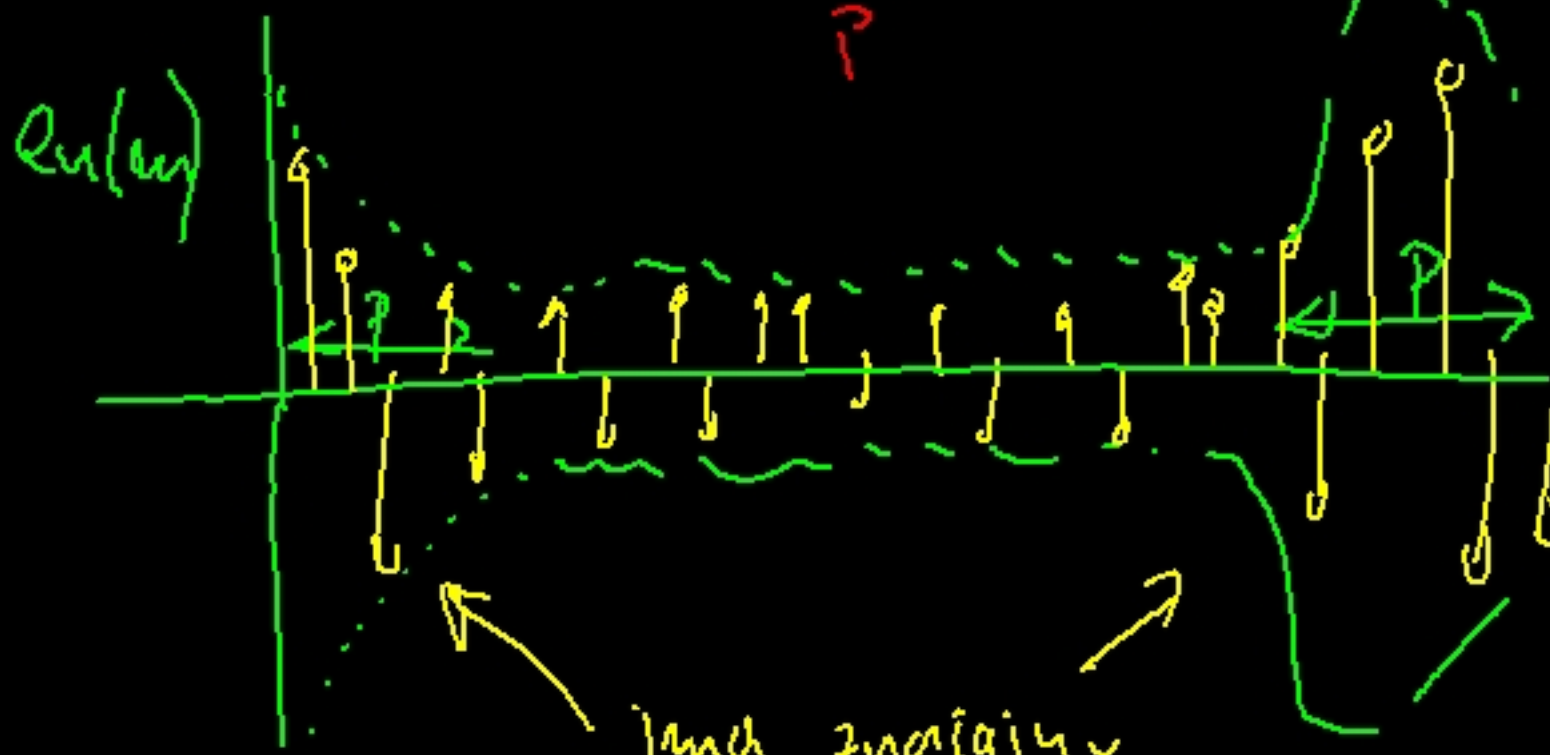
⇒ ne konstantno vreme.  
otvor nekog fiksnog  
raspona sumiranja po  $m$ .

$$\bar{E}_u = \sum_{m=0}^{N-1} \frac{2}{N-1} \sigma_u^2(m), \quad \Phi_u(i, k) = \sum_{m=0}^{N-1} S_u(m-i) S_u(m-k)$$

U slučaju da koristimo pravokutni signal  
 uz metode autokor. koppenny window hammingov otv.



Zato... prijušćenju  
 signal na ulozavama  
 tako, da i pojedinica  
 bude manja i da  
 manje utječe na  
 pred.



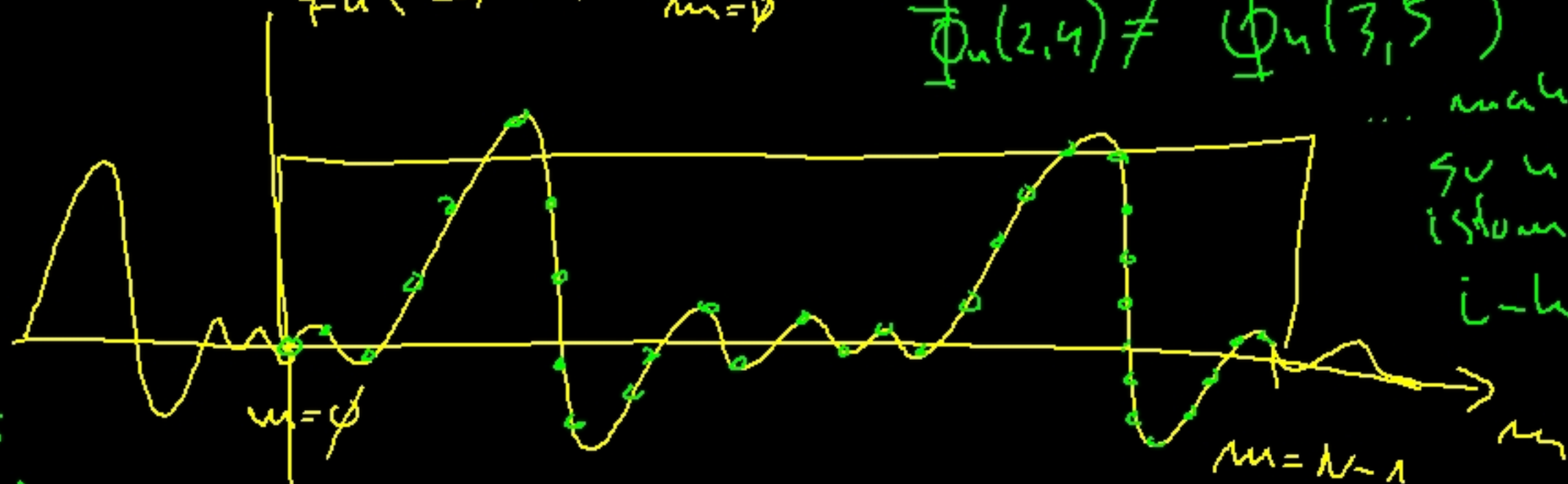
$$\alpha_i = \arg \min_{i=1..P} (E_u(\alpha_i))$$

manj značajnu  
 energiju na ulozavama.

$$\Phi_N(2, 4) = \sum_{m=0}^{N-1} s_N(m-2) s_N(m-4)$$

$$\Phi_N(2, 4) \neq \Phi_N(3, 5)$$

... makar  
 $s_N$  na  
 istom razm.  
 $i-k$



$$\Phi_N(3, 5) = \Phi_N(2, 4) - \underbrace{s_N(N-3) s_N(N-5)}_{\text{korak u lijevo}} + \underbrace{s_N(-3) s_N(-5)}_{\text{korak u desno}}$$

korak u lijevo  
 povezuje

$$\Phi_N(i, k) \text{ i } \Phi_N(i+1, k+1)$$

Za razliku od autokor. metode

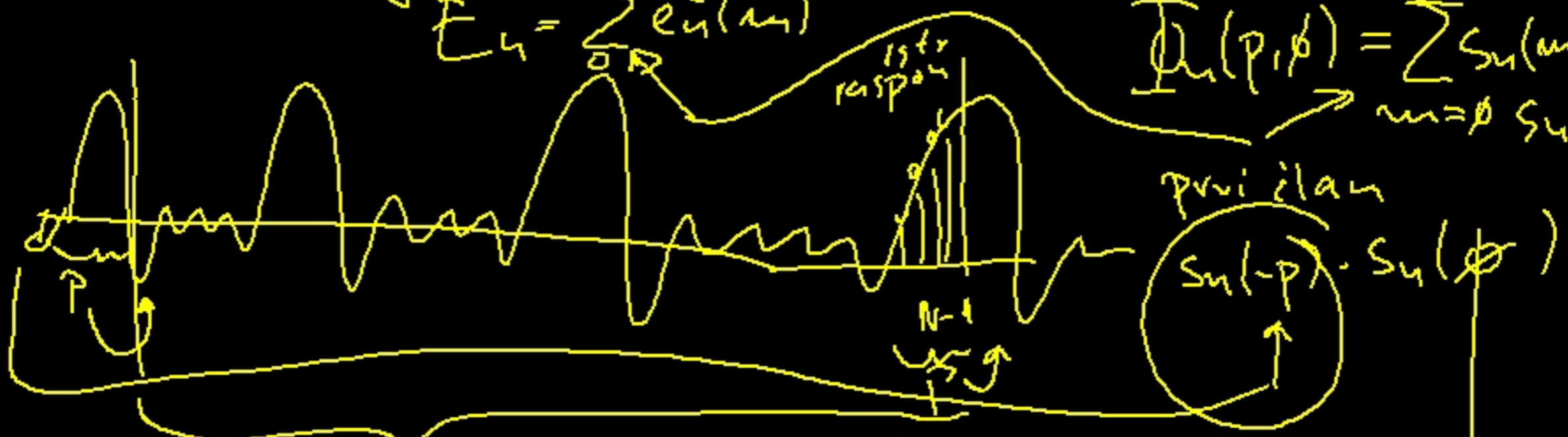
Suma po m za  $\Phi_N(i, k)$  uvijek ima N članova

Kod metode kovarijance  
 ne ograničavamo signal u vrem.

⇒ samo ograničavamo raspon sumacije  $e_u(m)$

$$E_u = \sum_{m=0}^{N-1} e_u^2(m)$$

$$\Phi_u(p, \rho) = \sum_{m=0}^{N-1} S_u(m-p) S_u(m)$$



blok koji analiziramo, ali

za izračun predikcijske pogreške koristimo i  $p$  uzoraka i prošlog

bloka, jer tako treba izračunati  $\Phi_u(i, k)$

$$\Phi_u(i, k) = \Phi_u(k, i) \begin{bmatrix} \Phi_u(0, 1) & \dots & \Phi_u(1, p) \\ \vdots & & \vdots \\ \Phi_u(p, 1) & \dots & \Phi_u(p, p) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_p \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \Phi_u(0, \rho) \\ \vdots \\ \Phi_u(p, \rho) \end{bmatrix}$$

$\Phi_n(1,1)$  ... energija vij. za raspon  $m = -1 \dots n-2$   
 $\Phi_n(2,2)$  ...  $n-3$

$$\Phi_n(1,1) \neq \Phi_n(2,2) = \underbrace{\Phi_n(0,0)}_{\text{pravna en. sig.}} = \mathcal{R}(\emptyset)$$

↳ isto  $\Phi_n(0,0)$

Za velike  $N$  i pravokutni otvor  $\mathcal{R}(ll-kl) \approx \Phi_n(l,k)$

Za male  $N$  ... metoda kov. je tačnija od met. autohor.

vezanje signala kod metode autohor.  
 uzrokuje pojačanje u predihl.



⇒ razlog korištenja Autohor. post. (umjesto kov. koja je loš.)  
 je u stabilnosti.

Svojstvo... optimalni pred. naden aut. post.

Uvijek daje stabilni  $H(z)$

korijeni izv. filtra  $A(z)$  su unutar jed. kr.  
 $-P(z)$  ... pred.h.

$$A(z) = 1 - \alpha_1 z^{-1} - \alpha_2 z^{-2} \dots - \alpha_p z^{-p} \quad \text{izv. filter}$$

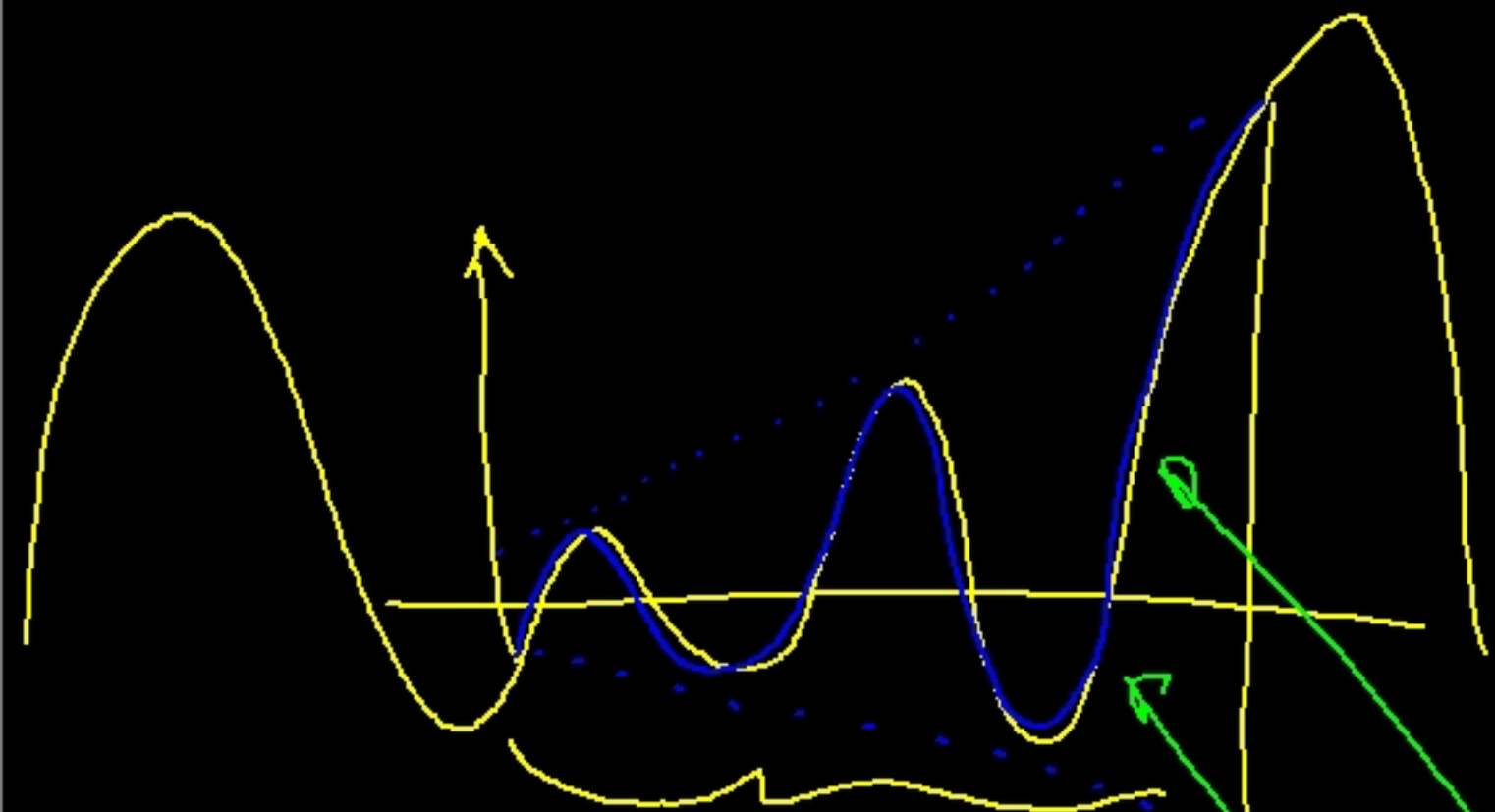
$$= (1 - z_{01} z^{-1}) (1 - z_{02} z^{-1}) \dots (1 - z_{0p} z^{-1})$$

$$|z_{0i}| < 1 \\ i = 1, p$$

Za metodu kor. to ne vrijedi.

$\Rightarrow$  u kojim slučajevima dolazi do pojave nestabilnog  $H(z)$





opt. predikt za ovaj raspon  $W$ .

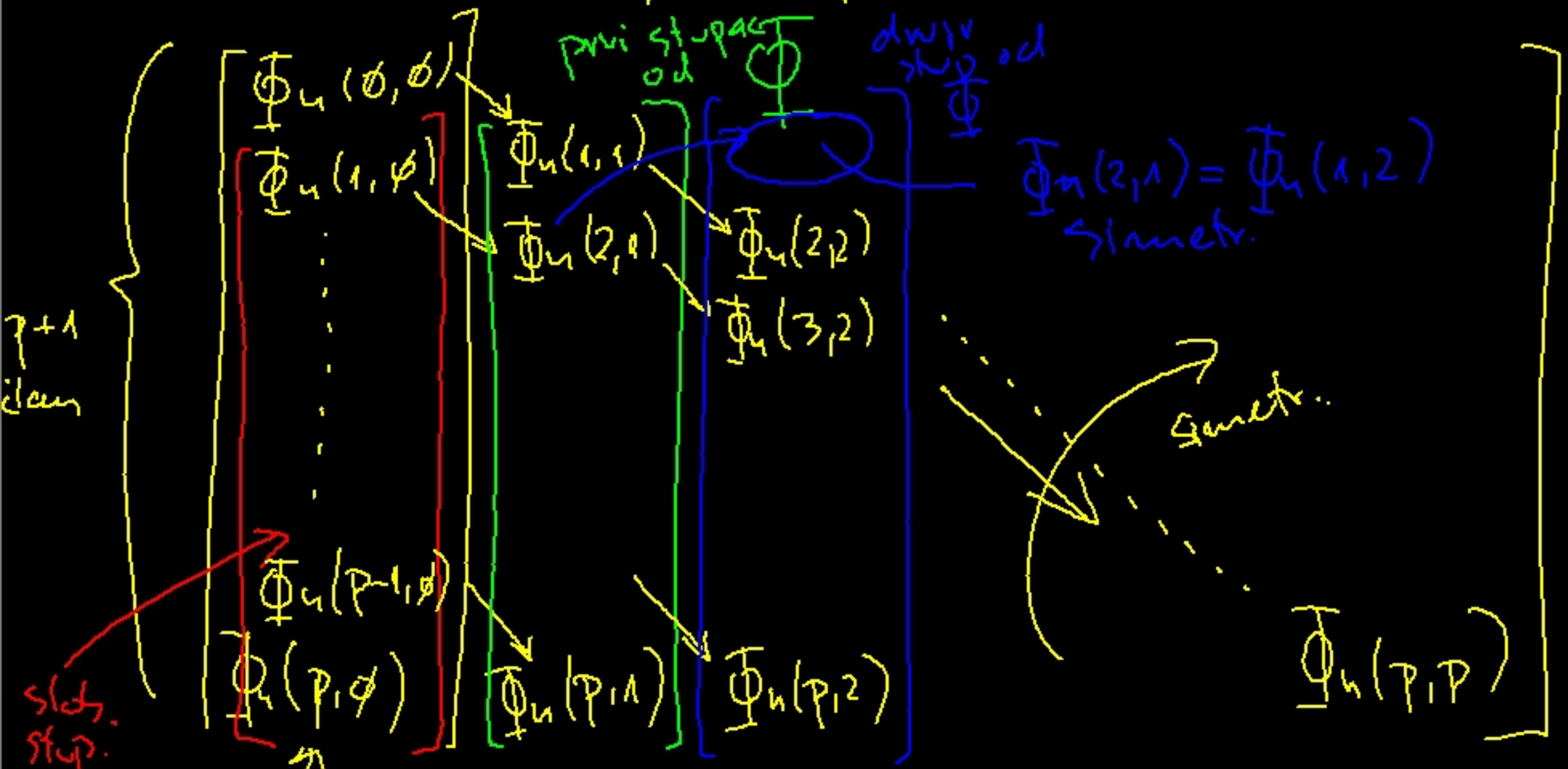
model  $H(z)$ ... sustav koji na jediničnu pobudu daje odziv

$\Rightarrow$  odziv je raspirovajući...  
... sustav (model) nestabilan.

tipični primjer odziva nestabilnog sustava.

do nestabilnosti dolazi kod segmentata u kojima se sig. raspiroje.

Како израчунati el. mat. sustava i sloz. stupce kod metode kon.?



odredim ponovo  
osnovne izrazе

$$\Phi_n(l, \emptyset) = \sum_{m=\emptyset}^{N-1} S_n(m) S_n(m-l)$$

$l = 0 \dots p$   $(p+1) \times N$  mat.  $(p+1)(N-1)$  zbroj.

sve članove matrice  $\Phi$  računamo korrekcionim izrazom. složenost izračuna je slična kao za  $R(\Phi)$ ,  $R(P)$

na osnovu  $\Phi_N(i, \phi)$  uz  $i = \phi = P$

$$\Phi_N(i+1, k+1) = \Phi_N(i, k) \mp \text{Su}(-i-1) \text{Su}(-k-1) - \text{Su}(N-1-i) \text{Su}(N-1-k)$$

$P \sim 10$

$N \sim 200-300$

Zm. i  $Z_2$  za suč. član daje trokutaste mat.  $\Phi$  ukupno članova u  $\Phi$  ima

$\frac{P^2}{2}$  uz ovu  $O(N)$  nego samo  $O(P)$ .

Učitavout postupak za izračun  
prediktora za autohor. post.

Durbinov rekurzivni postupak.

Levinson, Robinson, Durbin.

$$i=1, \dots, p \quad \sum_{k=1}^p \alpha_k R(i-k) = R(i)$$

Toeplitz. mat.

$$\begin{bmatrix} R(0) & R(1) & \dots & R(p-1) \\ R(1) & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & R(1) & \vdots \\ R(p-1) & \dots & R(1) & R(0) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_p \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} R(1) \\ \vdots \\ R(p) \end{bmatrix}$$

kroz iteracije tog postupka  
 tražimo rešenja (opt. pred.) i pripadnu polješku  
 $E_n$  za sve stupnjevne pred. od  $\phi \dots P$

$E_n^{(\phi)}$  pos. pred. pred.  $\phi$ -toj redi  $\dots = R(\phi)$

pred. 1. redi  $[\alpha_1^{(1)}]$   $A(z) = 1 - \alpha_1^{(1)} z^{-1}$

daje polješku  $E_n^{(1)}$

pred. 2. redi  $[\alpha_1^{(2)} \alpha_2^{(2)}]$   $A(z) = 1 - \alpha_1^{(2)} z^{-1} - \alpha_2^{(2)} z^{-2}$

daje pos.  $E_n^{(2)}$

$\vdots$   
 $\Downarrow$  idemo do  $P$   $[\alpha_1^{(P)} \dots \alpha_P^{(P)}]$  i  $E_n^{(P)}$

$$E^{(\emptyset)} = R(\emptyset)$$

$$\left[ k_i = \left( R(i) - \sum_{j=1}^{i-1} \alpha_j^{(i-1)} R(i-j) \right) / E^{(i-1)} \right]$$

mpv. za  $i=1$   $k_1 = R(1) / R(\emptyset)$  uoet. pred. prošlog reda

$$\text{za } i=2 \quad k_2 = \left( R(2) - \alpha_1^{(2-1)} \cdot R(1) \right) / E^{(1)}$$

$$\left[ E^{(i)} = E^{(i-1)} \cdot (1 - k_i^2) \right]$$

dizeno  
red od 1  
... do P.

$$\left[ \begin{array}{l} \alpha_i^{(i)} = k_i \\ j=1 \dots i-1 \quad \alpha_j^{(i)} = \alpha_j^{(i-1)} - k_i \alpha_{i-j}^{(i-1)} \end{array} \right]$$

↳ worst algorithm

$$O(p^2) = \underbrace{ap^2 + bp + c}$$

↑  
Order